Indhold på COM-node

CAN ind/ud til andre boards Igennem CAN controller (Er på selve processoren)

CAN ind fra ECU Igennem CAN opscaler

SD Igennem ny parallel interface

UART til XBEE (+ signalstyrke + flowcontrol) USART2

Debug USART3 Skal være den er der trukket ud på processorboard

Debug USART1 ud af bil Den skal som trækkes ud af bilen (ikke USART3)

Debug LED Fra digital pin på processorboard.

Forsynings-tjek Fra bat ind til digital pin

Super CAP til spændingsbackup

PINOUT:

CAN2 = ECU

USART2 = XBEE

BREAKOUT = USART3

Connection between board: CAN2 (ECU) + VCC+PE + USART1